

Ręcznie prowadzony z masztem 2.0 tony

BT staxio

W-series

SWE200D



Funkcja operatora idącego podwójny załadunek

Specyfikacja wózka					SWE200D
Dane identyfikacyjne	1.1	Producent			BT
	1.2	Model			SWE200D
	1.3	Napęd			Elektryczny
	1.4	Typ sterowania (pozycja operatora)			Ręcznie prowadzony
	1.5	Udźwig/ ładunek znamionowy	Q	kg	1000
		Udźwig na ramionach podporowych/udźwig wideł i ramion podporowych	Q	kg	2000/800+1200
	1.6	Środek ciężkości ładunku	c	mm	600
	1.8	Odległość ładunku, od środka koła wideł do przedniej powierzchni wideł	x	mm	873
	1.9	Rozstaw osi	y	mm	1483
Ciężar	2.1	Ciężar roboczy włącznie z baterią		kg	879
	2.2	Obciążenie na oś, z ładunkiem, koło jezdne/samonastawne/wideł		kg	570/360/1155
	2.3	Obciążenie na oś, bez ładunku, koło jezdne/samonastawne/wideł		kg	570/100/215
Kola	3.1	Koło jezdne/samonastawne/wideł			Friction/Vulkollan/Vulkollan
	3.2	Rozmiar kół, przód		mm	Ø230x70
	3.3	Rozmiar kół, tył		mm	Ø85x74
	3.4	Dodatkowe koła (wymiar)		mm	Ø125x50
	3.5	Koła, liczba przód/tył (x=koła napędzane)			1x+2/4
	3.6	Rozstaw kół, przód	b ₁₀	mm	550
	3.7	Rozstaw kół, tył	b ₁₁	mm	390
Wymiary	4.2	Wysokość, opuszczony maszt	h ₁	mm	1535 *)
	4.3	Podnoszenie swobodne	h ₂	mm	166 *)
	4.4	Zakres ruchu podnoszenia	h ₃	mm	2010 *)
		Wysokość podnoszenia	h ₂₃	mm	2100 *)
	4.5	Wysokość, wysunięty maszt	h ₄	mm	2520 *)
	4.6	Podnoszenie początkowe	h ₅	mm	120
	4.9	Wysokość ramienia sterującego w położeniu do jazdy, min./maks.	h ₁₄	mm	865/1235
	4.15	Wysokość, opuszczone widły	h ₁₃	mm	90
	4.19	Długość całkowita	l ₁	mm	1910
	4.20	Długość do przedniej powierzchni wideł	l ₂	mm	760
	4.21	Szerokość całkowita	b ₁	mm	770
	4.22	Wymiary wideł	s/e/l	mm	60/180/1150 *)
	4.24	Karetka wideł	b ₃	mm	674
	4.25	Szerokość nad widłami	b ₅	mm	570 *)
	4.31	Prześwit, z ładunkiem, pod masztem	m ₁	mm	22
4.32	Prześwit, środek rozstawu osi	m ₂	mm	22	
4.33	Szerokość ścieżki dla palet 1000 x 1200 w poprzek	A _{st}	mm	2493	
4.34	Szerokość ścieżki dla palet 800 x 1200 wzdłuż	A _{st}	mm	2349	
4.35	Promień skrętu	W _a	mm	1632	
Osiągi	5.1	Prędkość jazdy, z ładunkiem/bez ładunku		km/h	6/6
	5.2	Prędkość podnoszenia, z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0.12/0.25
	5.3	Prędkość opuszczania, z ładunkiem/bez ładunku		m/s	0.39/0.28
	5.8	Maksymalna zdolność pokonywania wzniesień, z ładunkiem/bez ładunku		%	
	5.10	Hamulec główny			Elektromagnetyczny
Silnik elektryczny	6.1	Moc znamionowa silnika jezdnego S2 60 min		kW	1.5
	6.2	Moc znamionowa silnika podnoszenia przy S3 15%		kW	2.2 ²⁾
	6.4	Napięcie baterii, pojemność nominalna K _s		V/Ah	24/225 *)
	6.5	Ciężar baterii		kg	214 *)
Inne	8.1	Rodzaj sterowania napędem			BT Powerdrive

¹⁾ Wielkość zgodna ze standardem firmowym

²⁾ S3 6%

*) Dostępne są dodatkowe zmiany o innych wartościach.

Dane oparte o zestaw podstawowy: h₂₃ = 2100 mm Duplex Tele Panoramic maszt.

Rzeczywiste parametry i wymiary wózka mogą różnić się od nominalnych (w granicach tolerancji).

BT Products AB zastrzega sobie możliwość wprowadzenia zmian bez uprzedzenia.

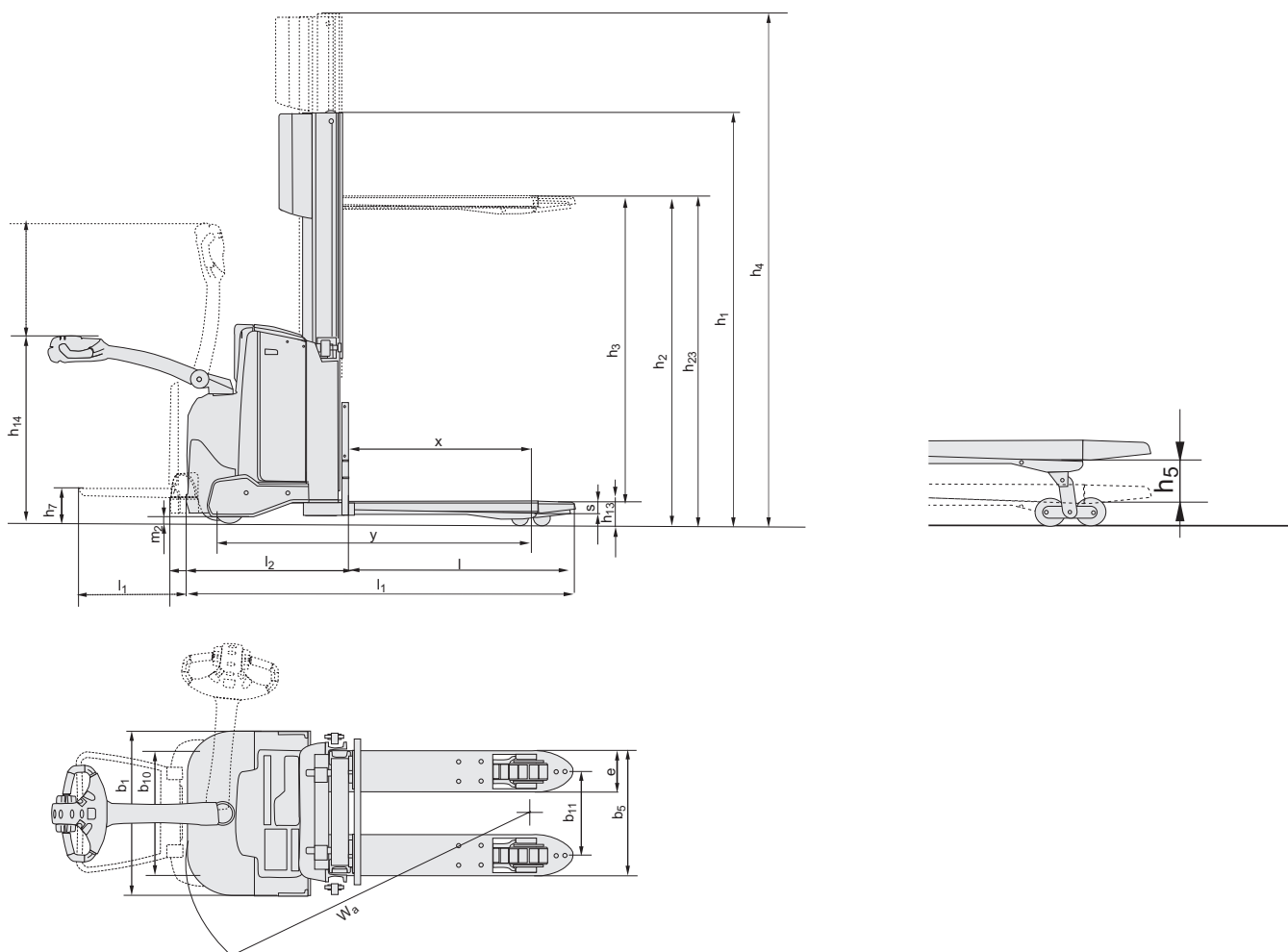
Baterie w zależności od wymiarów

BT staxio

Wymiary		Bateria wymieniana		SWE200D		
				od góry		z boku
		Komora bateryjna		Średnia	Duża	Duża
1.9	Rozstaw osi	y	mm	1483	1533	1533
4.19	Długość całkowita	l_1	mm	1910	1960	1960
4.20	Długość do przedniej powierzchni widel	l_2	mm	760	810	810
4.33	Szerokość ścieżki dla palet 1000 x 1200 w poprzek	A_{st}	mm	2493	2542	2542
4.34	Szerokość ścieżki dla palet 800 x 1200 wzdłuż	A_{st}	mm	2349	2398	2398
4.35	Promień skrętu	W_a	mm	1632	1681	1681
6.4	Napięcie baterii, pojemność nominalna K_5		V/Ah	24/225	24/300	24/260
6.5	Ciężar baterii, min.—max.		kg	180—220	220—270	220—230

Wymiary masztu

SWE200D			Duplex Tele			Dupl. Tele Szeroki widok		
h_{23}	Wysokość podnoszenia ($h_{13}+h_3$)	mm	1700	1900	2100	1700	1900	2100
h_3	Podnoszenie	mm	1610	1810	2010	1610	1810	2010
h_1	Wysokość, opuszczony maszt	mm	1340	1440	1540	1335	1435	1535
h_2	Podnoszenie swobodne, od posadzki do góry widel	mm	166	166	166	166	166	166
h_4	Wysokość, wysunięty maszt	mm	2125	2325	2525	2120	2320	2520



Cechy wózka:

- System BT Powerdrive
- Sterowanie końcami palców
- Elektroniczny system hamowania
- Elektroniczna regulacja prędkości
- Bezpieczeństwo operatora
- Schowki
- Automatyczne wyłączenie
- Click-2-creep
- Programowalność parametrów
- Łatwy dostęp podczas konserwacji
- Wbudowany prostownik (opcja)
- Łagodne podnoszenie (opcja)
- Podnoszona platforma (opcja)
- Toyota I_Site: System zarządzania flotą wózków (opcja)
- Olej hydrauliczny do pracy w niskich temperaturach (opcja)

